

Gegenseitige Verfolgung im regulären n-Eck

Satz 1: Zu jedem Zeitpunkt der Verfolgung im regulären n-Eck bilden die Proble (Mäuse) wieder ein reguläres n-Eck, sofern alle Mäuse pro Zeitschritt dieselbe Geschwindigkeit haben ($v = \text{konst}$).

Beweis: Zum Ausgangszeitpunkt t_0 liegen die n Mäuse nach Voraussetzung ein reguläres n-Eck. Sei nun

$$t' = t_0 + \Delta t$$

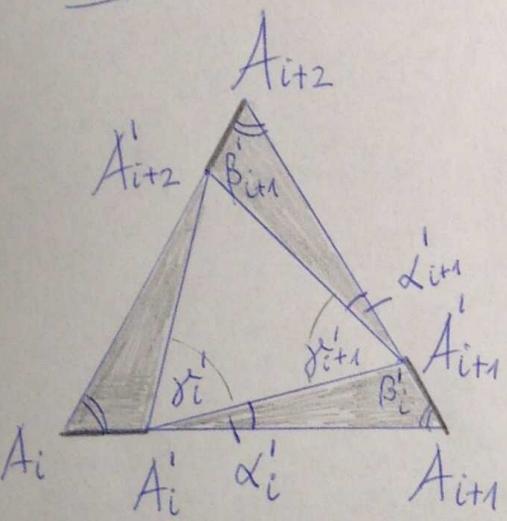
der Zeitpunkt der ersten Neuorientierung der Mäuse in Richtung ihres Zielmaus. Zu diesem Zeitpunkt t' haben die n Mäuse bereits jeweils die Strecke $\overline{A_i A'_i}$ ($1 \leq i \leq n$) zurückgelegt.

Wegen $v = \text{konst}$ gilt

$$\overline{A_1 A'_1} = \overline{A_2 A'_2} = \dots = \overline{A_n A'_n},$$

weshalb die $\triangle A'_i A'_{i+1} A_{i+1}$ ($1 \leq i \leq n$ und $n+1 \equiv 1 \pmod{n}$)[⊗] kongruent sind. Die n Mäuse bilden folglich zum Zeitpunkt t' ein gleichseitiges n-Eck. Wegen $\gamma'_i = \gamma'_{i+1}$ für [⊗] ist das n-Eck regulär □

Veranschaulichung am Dreieck



Da $\alpha'_i = \alpha'_{i+1}$ für [⊗] ist auch $\beta'_i = \beta'_{i+1}$ und damit $\gamma'_i = \gamma'_{i+1}$ für [⊗]

Satz 2: Der Koordinatenursprung liege im Zentrum des Ausgangspolygons. Dann schließt der Ortsvektor $r(t)$ einer Fließ mit seinem zugehörigen Geschwindigkeitsvektor $v(t)$ zu jedem Zeitpunkt der Verfolgung einen konstanten Winkel λ_u ein. Es gilt

$$\lambda_u = \frac{\pi}{2} \left(1 + \frac{2}{n} \right)$$

Beweis: Der Geschwindigkeitsvektor ist u. V. zur Strecke $A_i A_{i+1}$ ($1 \leq i \leq n$) parallel. Zerlegt man das reguläre n -Eck in geeignete Dreiecke, so erhält man

$$\lambda_u = \pi - \left(\frac{\pi - \frac{2\pi}{n}}{2} \right) = \frac{\pi}{2} \left(1 + \frac{2}{n} \right)$$

Folgerung: Da der Winkel zwischen dem Ortsvektor und dem Geschwindigkeitsvektor (und damit dem Tangentialvektor) konstant ist, handelt es sich bei der Bolukurve um logarithmische Spiralen.